

# Examen théorie du signal (3 heures)

## L3SPI

Les calculatrices et les téléphones portables ne sont pas autorisés. Une copie double manuscrite est autorisée.

**Exercice 1** On considère un signal  $x(t) = \delta(t) - (1 - i)\delta(t - 1) - (1 + i)\delta(t - 2) + (1 - i)\delta(t - 3) + i\delta(t - 4)$ . On définit un deuxième signal  $y(t) = \int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau$ .

.1. Calculez  $y(t)$  et montrez que

$$y(t) = \mathbf{1}_{[0,1[}(t) + i\mathbf{1}_{[1,2[}(t) - \mathbf{1}_{[2,3[}(t) - i\mathbf{1}_{[3,4[}(t) \quad (1)$$

.2. Représentez en fonction du temps  $\Re(y(t))$  et  $\Im(y(t))$ .

.3. Représentez les complexes contenus dans l'ensemble  $\{z|\exists t, z = y(t)\}$ . Le signal  $y(t)$  prend un certain nombre de valeurs complexes et cet ensemble regroupe tous ces complexes.

.4. Calculez la transformée de Fourier de  $y(t)$  notée  $Y(\nu)$  et montrez que

$$Y(\nu) = \frac{1 - e^{-2i\pi\nu}}{2i\pi\nu} \frac{1 - e^{-8i\pi\nu}}{1 - ie^{-2i\pi\nu}}$$

.1. On pose  $H(t) = \mathbf{1}_{[0,+\infty[}(t) = \int_{-\infty}^t \delta(\tau) d\tau$

$$\begin{aligned} y(t) &= H(t) - (1 - i)H(t - 1) - (1 + i)H(t - 2) + (1 - i)H(t - 3) + iH(t - 4) \\ &= H(t) - H(t - 1) + i(H(t - 1) - H(t - 2)) - (H(t - 2) - H(t - 3)) - i(H(t - 3) - H(t - 4)) \end{aligned}$$

.2.

$$\Re(y(t)) = \mathbf{1}_{[0,1[}(t) - \mathbf{1}_{[2,3[}(t) \text{ et } \Im(y(t)) = \mathbf{1}_{[1,2[}(t) - \mathbf{1}_{[3,4[}(t)$$

.3. L'équation (1) peut se lire autrement.

- Pour  $t \in [0, 1[$ ,  $y(t) = 1$ .
- Pour  $t \in [1, 2[$ ,  $y(t) = i$ .
- Pour  $t \in [2, 3[$ ,  $y(t) = -1$ .
- Pour  $t \in [3, 4[$ ,  $y(t) = -i$ .
- Pour  $t \notin [0, 4[$ ,  $y(t) = 0$ .

Donc l'ensemble  $\{z|\exists t, z = y(t)\}$  est composé de 5 complexes :  $0, 1, i, -1, -i$ .

.4. On calcule d'abord que TF  $[\mathbf{1}_{[0,1[}(t)](\nu) = \frac{1 - e^{-2i\pi\nu}}{2i\pi\nu}$ . L'équation (1) permet alors d'affirmer que

$$Y(\nu) = \frac{1 - e^{-2i\pi\nu}}{2i\pi\nu} [1 + ie^{-2i\pi\nu} - e^{-4i\pi\nu} - ie^{-6i\pi\nu}] = \frac{1 - e^{-2i\pi\nu}}{2i\pi\nu} \frac{1 - (ie^{-2i\pi\nu})^4}{1 - (ie^{-2i\pi\nu})}$$

**Exercice 2** On considère deux signaux  $x(t) = e^{-|t|}$  et  $y(t) = \text{signe}(t)x(t)$  et  $X(\nu), Y(\nu)$  leurs transformées de Fourier.

$$\text{signe}(t) = \begin{cases} -1 & \text{si } t < 0 \\ 0 & \text{si } t = 0 \\ 1 & \text{si } t > 0 \end{cases}$$

.1. Calculez  $X(\nu)$  et montrez que  $X(\nu) = \frac{2}{1 + 4\pi^2\nu^2}$ .

.2. Démontrez que

$$TF \left[ \frac{d}{dt} x(t) \right] (\nu) = 2i\pi\nu X(\nu) \quad (2)$$

.3. Déduisez de l'équation (2), que

$$Y(\nu) = -\frac{4i\pi\nu}{1 + 4\pi^2\nu^2}$$

4. On considère un nouveau signal  $z(t) = x(t) * \mathbf{1}_{[0,+\infty[}(t)$ , montrez que

$$z(t) = \begin{cases} e^t & \text{si } t \leq 0 \\ 2 - e^{-t} & \text{si } t > 0 \end{cases}$$

\* désigne ici le produit de convolution.

5. Représentez graphiquement  $z(t)$ .

Solution :

1. On applique la transformée de Fourier à  $x(t)$  et on découpe l'intégrale en deux parties, d'une part entre  $-\infty$  et 0 et d'autre part entre 0 et  $+\infty$ . Sur chaque intégrale, on enlève les valeurs absolues en en précisant la signification exacte. Sur la première intégrale, on applique un changement de variable  $t' = -t$ .

$$X(\nu) = \int_0^{+\infty} e^{-t(1-2i\pi\nu)} dt + \int_0^{+\infty} e^{-t(1+2i\pi\nu)} dt = \frac{1}{1-2i\pi\nu} + \frac{1}{1+2i\pi\nu} = \frac{2}{1+4\pi^2\nu^2}$$

2. On procède à une intégration par partie.

$$\text{TF} \left[ \frac{d}{dt} x(t) \right] (\nu) = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{d}{dt} x(t) e^{-2i\pi\nu t} dt = [x(t) e^{-2i\pi\nu t}]_{-\infty}^{+\infty} - \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) (-2i\pi\nu) e^{-2i\pi\nu t} dt = 2i\pi\nu X(\nu)$$

3. On remarque que  $y(t) = -\frac{d}{dt} x(t)$ . Aussi

$$Y(\nu) = -\text{TF} \left[ \frac{d}{dt} x(t) \right] (\nu) = 2i\pi\nu X(\nu) = -\frac{4i\pi\nu}{1+4\pi^2\nu^2}$$

4. On considère d'abord le cas où  $t < 0$ . On découpe l'intervalle sur lequel on intègre.

$$z(t) = \int_{-\infty}^0 e^\tau \mathbf{1}_{[0,+\infty[}(t-\tau) d\tau + \int_0^{+\infty} e^{-\tau} \mathbf{1}_{[0,+\infty[}(t-\tau) d\tau = \int_{-\infty}^t e^\tau d\tau + 0 = e^t$$

On considère ensuite le cas où  $t \geq 0$ . On découpe l'intervalle sur lequel on intègre.

$$z(t) = \int_{-\infty}^0 e^\tau \mathbf{1}_{[0,+\infty[}(t-\tau) d\tau + \int_0^{+\infty} e^{-\tau} \mathbf{1}_{[0,+\infty[}(t-\tau) d\tau = \int_{-\infty}^0 e^\tau d\tau + \int_0^t e^{-\tau} d\tau = 1 + (-e^{-t} + 1) = 2 - e^{-t}$$

5. Voici une simulation Matlab permettant d'obtenir le graphique.

```
t=-4:1e-3:4;
z=exp(t).*(t<0)+(2-exp(-t)).*(t>=0);
figure(1); plot(t,z); axis([-4 4 0 2]);
```

La courbe est montrée sur la figure 1.

**Exercice 3** On considère deux signaux périodiques de période 1 définis sur  $[0, 1]$  par

$$e_0(t) = \sqrt{2} \sin(\pi t) \text{ et } e_1(t) = \begin{cases} e_0(2t) & \text{si } t \leq \frac{1}{2} \\ -e_0(2t-1) & \text{si } t > \frac{1}{2} \end{cases} \quad (3)$$

On considère  $x(t)$  un signal périodique qui vérifie  $x(t) = \mathbf{1}_{[0, \frac{1}{2}]}(t)$  pour  $t \in [0, 1[$ . On définit un produit scalaire entre deux signaux réels  $x_1(t)$  et  $x_2(t)$  avec

$$\langle x_1(t), x_2(t) \rangle = \int_0^1 x_1(t) x_2(t) dt$$

qui induit une distance définie entre ces deux signaux par

$$\|x_1(t) - x_2(t)\|^2 = \langle x_1(t) - x_2(t), x_1(t) - x_2(t) \rangle = \int_0^1 (x_1(t) - x_2(t))^2 dt$$

On a approximativement  $\frac{1}{\pi} \approx 0.32$  et  $\frac{\sqrt{2}}{\pi} \approx 0.45$ .

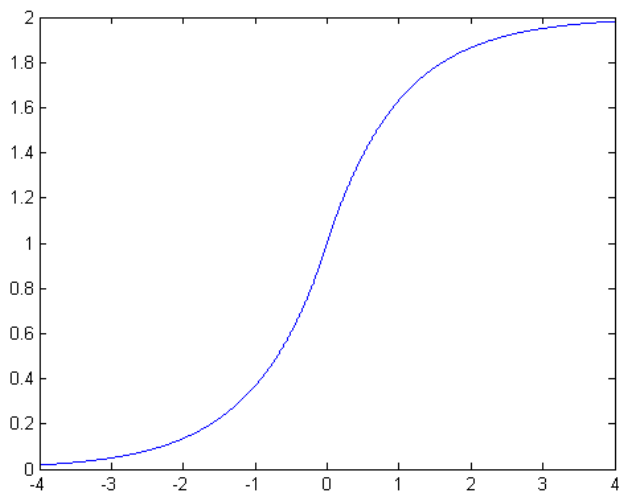


FIGURE 1 – Courbe représentative de  $z(t)$

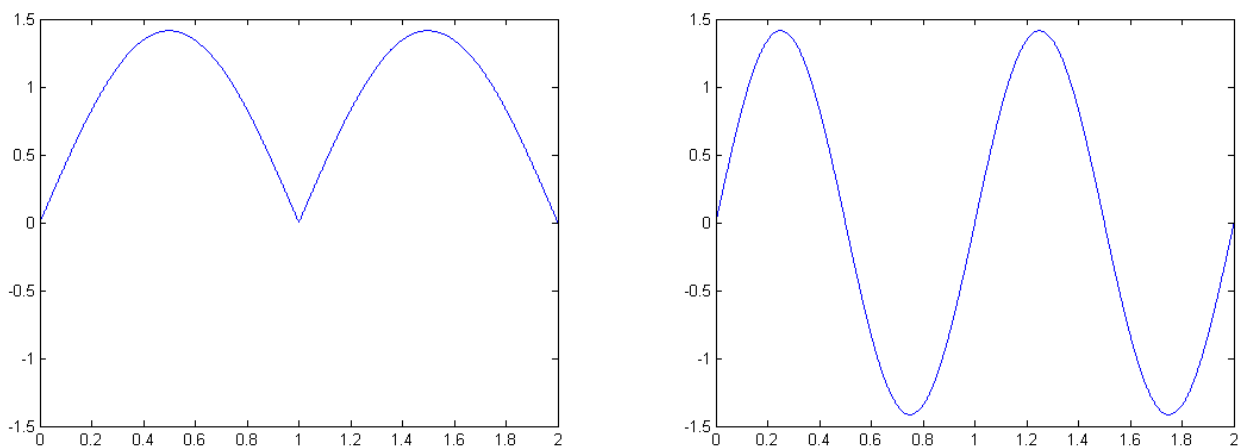


FIGURE 2 – Courbes représentatives de  $e_0(t)$  et  $e_1(t)$

- .1. Montrez que  $e_1(t) = \sqrt{2} \sin(2\pi t)$  pour  $t \in [0, 1]$ . Représentez graphiquement  $e_0(t)$  et  $e_1(t)$ .
- .2. Expliquez pourquoi  $e_0(t)$  et  $e_1(t)$  forment une base orthonormée d'un ensemble de fonctions.
- .3. On cherche  $\alpha, \beta$  tel que  $\|x(t) - \alpha e_0(t) - \beta e_1(t)\|^2$  soit minimal montrez qu'alors

$$\alpha = \langle x(t), e_0(t) \rangle, \quad \beta = \langle x(t), e_1(t) \rangle \quad (4)$$

- .4. En utilisant les équations (4), calculez  $\alpha, \beta$  et montrez que  $\alpha = \beta = \frac{\sqrt{2}}{\pi}$ .
- .5. Calculez et représentez graphiquement  $x(t)$  et  $y(t) = \alpha e_0(t) + \beta e_1(t)$  sur le même graphe.

Solution

- .1. Voici une simulation sous Matlab prouvant le résultat énoncé.

```
t=0:1e-3:2;
e0=@(t) (t>=0).*(t<=1).*sin(pi*t)*sqrt(2);
e1=@(t) (e0(2*t).*(t>=0).*(t<0.5)-e0(2*t-1).*(t>=0.5).*(t<1));
figure(1); plot(t,e0(t)+e0(t-1)); axis([0 2 -1.5 1.5]);
figure(1); plot(t,e1(t)+e1(t-1)); axis([0 2 -1.5 1.5]);
```

La réponse peut être déterminé ainsi.

Si  $t \in [0, \frac{1}{2}]$ ,

$$e_1(t) = e_0(2t) = \sqrt{2} \sin(2\pi t)$$

Si  $t \in [\frac{1}{2}, 1]$ ,

$$e_1(t) = -e_0(2t - 1) = -\sqrt{2} \sin(2\pi t - \pi) = \sqrt{2} \sin(2\pi t)$$

.2. Une base orthonormée vérifie deux caractéristiques, tous les éléments de la base sont de normes 1 et ils sont tous deux à deux orthogonaux.

— Pour  $t \in [0, 1]$ ,  $e_0^2(t) = (\sqrt{2})^2 \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos(2\pi t)$  et donc  $\|e_0\|^2 = 1$

— Pour  $t \in [0, 1]$ ,  $e_1^2(t) = (\sqrt{2})^2 \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos(4\pi t)$  et donc  $\|e_1\|^2 = 1$

— Pour  $t \in [0, 1]$ ,  $e_0(t)e_1(t) = 2 \sin(\pi t) \sin(2\pi t) = -\cos(3\pi t) + \cos(\pi t)$  et donc  $\langle e_0(t), e_1(t) \rangle = 0$ .

.3. On note

$$\begin{aligned} J(\alpha, \beta) &= \|x(t) - \alpha e_0(t) - \beta e_1(t)\|^2 \\ &= \|x(t)\|^2 - 2\alpha \langle x(t), e_0(t) \rangle - 2\beta \langle x(t), e_1(t) \rangle + \alpha^2 + \beta^2 \end{aligned}$$

$J$  est minimal lorsqu'elle annule les dérivées partielles :

$$\begin{aligned} 0 = \frac{\partial}{\partial \alpha} J &= -2 \langle x(t), e_0(t) \rangle + 2\alpha \quad \Rightarrow \quad \alpha = \langle x(t), e_0(t) \rangle \\ 0 = \frac{\partial}{\partial \beta} J &= -2 \langle x(t), e_1(t) \rangle + 2\beta \quad \Rightarrow \quad \beta = \langle x(t), e_1(t) \rangle \end{aligned}$$

.4.

$$\alpha = \langle x(t), e_0(t) \rangle = \int_0^{\frac{1}{2}} \sqrt{2} \sin(\pi t) dt = \frac{\sqrt{2}}{\pi} [-\cos(\pi t)]_0^{\frac{1}{2}} = \frac{\sqrt{2}}{\pi}$$

$$\beta = \langle x(t), e_1(t) \rangle = \int_0^{\frac{1}{2}} \sqrt{2} \sin(2\pi t) dt = \frac{\sqrt{2}}{2\pi} [-\cos(2\pi t)]_0^{\frac{1}{2}} = \frac{2\sqrt{2}}{2\pi}$$

.5. Voici une simulation Matlab permettant d'obtenir la représentation graphique.

```
t=0:1e-3:2;
x=@(t)(t>=0).*(t<=1/2);
e0=@(t)(t>=0).*(t<=1).*sin(pi*t)*sqrt(2);
e1=@(t)(e0(2*t).*(t>=0).*(t<0.5)-e0(2*t-1).*(t>=0.5).*(t<1));
alpha=sqrt(2)/pi;
figure(1); plot(t,alpha*(e0(t)+e1(t)+e0(t-1)+e1(t-1)),t,x(t)+x(t-1)); axis([0 2 -1.5 1.5]);
```

La figure 3 montre  $x(t)$  en vert et  $y(t)$  en bleu.

**Exercice 4** On considère un filtre défini par sa relation entrée-sortie transformant  $x(t)$  en  $y(t)$

$$\frac{d}{dt}y(t) = x(t) - x(t - 1)$$

.1. Montrez que sa réponse fréquentielle est

$$H(\nu) = e^{-i\pi\nu} \text{sinc}(\pi\nu)$$

.2. À partir de cette réponse fréquentielle, montrez que la réponse impulsionnelle du filtre est

$$h(t) = \mathbf{1}_{[0,1]}(t)$$

.3. On place en entrée de ce filtre un signal  $x_\epsilon(t) = \delta(t - \epsilon)$ . On note la sortie  $y_\epsilon(t)$ , montrez que

$$y_\epsilon(t) = \mathbf{1}_{[\epsilon, \epsilon+1]}(t)$$

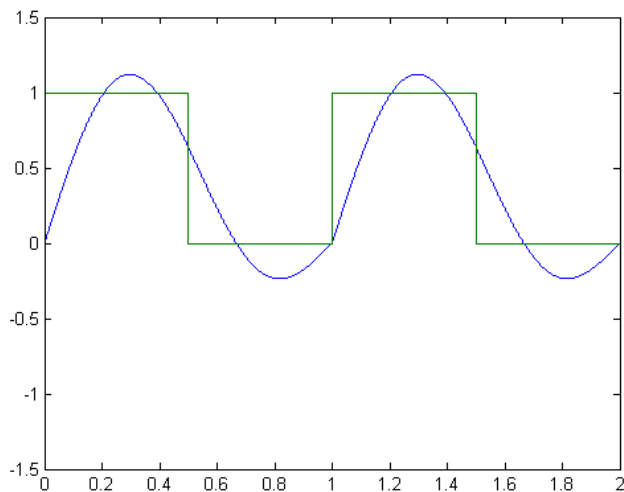


FIGURE 3 – Courbe représentative de  $x(t)$  en vert et  $y(t)$  en bleu.

.4. Étant donné un signal réel  $z(t)$  et à partir de la définition de l'autocorrélation  $\gamma_z(t)$ , démontrez que

$$\gamma_z(t) = z(t) * \tilde{z}(t)$$

où  $\tilde{z}(t) = z(-t)$ . Attention cette relation n'est valable que si  $z(t)$  est réel.

.5. On suppose ici avoir déjà calculé que

$$a(t) = (1 - |t - 1|)\mathbf{1}_{[0,2]}(t) = \mathbf{1}_{[0,1]}(t) * \mathbf{1}_{[0,1]}(t)$$

où  $*$  est le produit de convolution. Montrez que l'autocorrélation de la sortie est

$$\gamma_{y_\epsilon}(t) = a(t + 1)$$

Solution

.1. À partir de la relation entrée-sortie, on a

$$2i\pi\nu Y(\nu) = X(\nu) - e^{-2i\pi\nu} X(\nu)$$

Et la réponse fréquentielle est donc

$$H(\nu) = \frac{1 - e^{-2i\pi\nu}}{2i\pi\nu} = e^{-i\pi\nu} \text{sinc}(\pi\nu)$$

.2. On remarque que TF  $[\mathbf{1}_{[0,1]}(t)](\nu) = H(\nu)$ , aussi  $h(t) = \mathbf{1}_{[0,1]}(t)$ .

.3. La relation entrée-sortie d'un filtre peut s'écrire avec le produit de convolution

$$y_\epsilon(t) = h(t) * x_\epsilon(t) = h(t - \epsilon) = \mathbf{1}_{[0,1]}(t - \epsilon) = \mathbf{1}_{[\epsilon, \epsilon+1]}(t)$$

.4. Pour démontrer cette relation, on peut par exemple partir de la définition de l'autocorrélation avec une expression intégrale.

$$\gamma_z(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} z(\tau)z(\tau - t) d\tau = \int_{-\infty}^{+\infty} z(\tau)\tilde{z}(t - \tau) d\tau = z(t) * \tilde{z}(t)$$

.5. On va utiliser l'expression de l'autocorrélation

$$\gamma_y(t) = y(t) * \tilde{y}(t) \text{ avec } \tilde{y}(t) = y(-t)$$

On remarque que

$$y(t) = \mathbf{1}_{[\epsilon, \epsilon+1]}(t) = \mathbf{1}_{[0,1]}(t - \epsilon) \text{ et } \tilde{y}(t) = y(-t) = \mathbf{1}_{[\epsilon, \epsilon+1]}(-t) = \mathbf{1}_{[-\epsilon-1, -\epsilon]}(t) = \mathbf{1}_{[0,1]}(t + \epsilon + 1)$$

Les règles sur le produit de convolution permettent alors d'affirmer que  $\gamma_{y_\epsilon}(t) = a(t - \epsilon + \epsilon + 1) = a(t + 1)$